

Крепежный уголок/набор DHAS-MA-B6/-ME-H9

1. Параллельно действующая документация

Вся доступная документация на изделие → www.festo.com/pk

→ Руководство по эксплуатации параллельного захвата HGPL

2. Безопасность

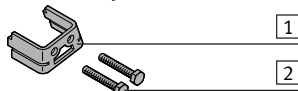
- Отключите подачу сжатого воздуха перед монтажными работами.
- Соблюдайте моменты затяжки (→ Таблица).
- Соблюдайте требования, изложенные в параллельно действующей документации.

3. Использование по назначению

Изделие	Тип	Применение
Крепежный уголок	DHAS-MA-B6	Крепление адаптивных пальцев захвата DHAS-GF вместе с крепежным набором DHAS-ME-H9 на параллельном захвате HGPL.
Крепежный набор	DHAS-ME-H9	Крепление адаптивных пальцев захвата DHAS-GF.

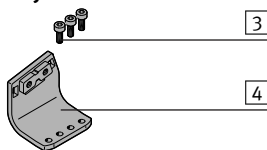
4. Комплект поставки

4а. Крепежный набор DHAS-ME-H9



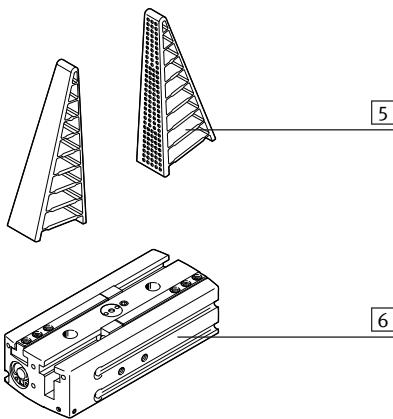
- 1 Крепление (1x)
2 Винт¹⁾ (2x)

4б. Крепежный уголок DHAS-MA-B6



- 3 Винт (3x)
4 Уголок (1x)

5. Не входит в комплект поставки:



- 5 Адаптивный палец захвата²⁾ DHAS-GF-...-U-BU (2x)
6 Параллельный захват HGPL-14-...-B (1x)

¹⁾ Винт 2 и момент затяжки предназначены для уголка 4. В случае прямого крепления выбирайте винты 2 в соответствии с конкретной ситуацией монтажа.

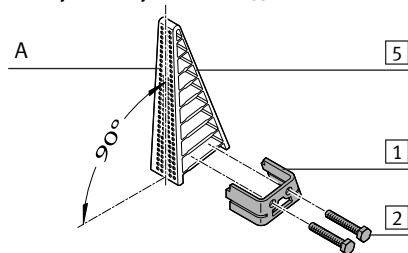
²⁾ На каждый адаптивный палец захвата 5 необходим один крепежный набор и один крепежный уголок.

³⁾ Для оптимальной посадки: разожмите или сожмите вместе хвостовики крепления 1.

⁴⁾ Допуск для моментов затяжки M_A без указания допуска $\pm 10\%$

6. Монтаж

6а. Прямое крепление адаптивных пальцев захвата 5



- Выберите гладкую или шероховатую поверхность захвата (A), в зависимости от удерживаемого объекта.
- Поместите крепление 1³⁾ на первую подпорку в адаптивном пальце захвата 5.

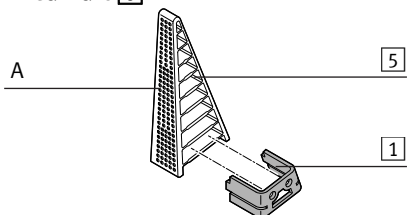
→ Крепление 1 плотно установлено в адаптивном пальце захвата 5. Идеальное выравнивание уголка 90°:

- Зафиксируйте выбранные поверхности захвата (A) адаптивных пальцев захвата 5 параллельно друг другу.

Удерживаемый объект должен упираться в поверхность захвата перпендикулярно.

- Используйте для крепления специальный винт 2¹⁾.

6б. Крепление адаптивных пальцев захвата 5 на параллельном захвате 6

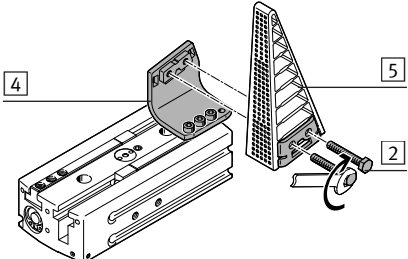
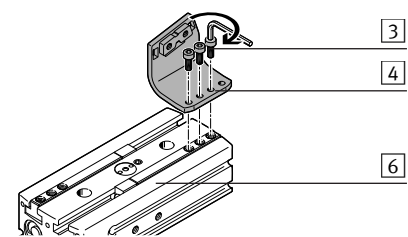


- Выберите гладкую или шероховатую поверхность захвата (A), в зависимости от удерживаемого объекта.
- Поместите крепление 1³⁾ на первую подпорку в адаптивном пальце захвата 5.

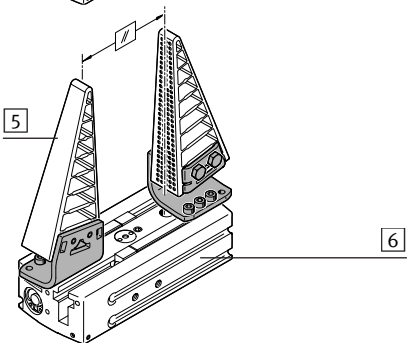
→ Выбранная поверхность захвата (A) находится слева.

→ Крепление 1 плотно установлено в адаптивном пальце захвата 5.

- Закрепите уголок 4 винтами 3 на губке захвата параллельного захвата 6.



- Закрепите адаптивный палец захвата 5 винтами 2 на уголке 4.



- Зафиксируйте второй адаптивный палец захвата 5 на другой губке захвата параллельного захвата 6 с разворотом на 180°.
- Зафиксируйте поверхности захвата адаптивных пальцев захвата 5 параллельно друг другу.

7. Размеры винтов и моменты затяжки M_A ⁴⁾

DHAS	2 ¹⁾	[Н·м]	3	[Н·м]
60	M3x22	0,6	M3x8	1,2
80	M4x25	0,8		
120	M4x30			