

FESTO

Festo AG & Co. KG

Postfach
73726 Esslingen
Deutschland
+49 711 347-0
www.festo.com

Axialausatz EAMM-A-S48...95...A/P

1. Axialausatz EAMM-A-S48...95...A/P

Bestimmungsgemäß dient der Bausatz zur Verbindung einer Achse mit einem Motor in axialer Anordnung zur angetriebenen Welle (→ Abschnitt 8).

⚠ Warnung

Verletzungsgefahr durch unkontrollierte Bewegungen der Achse!

Vor der Montage bzw. Demontage:

- Stellen Sie sicher, dass der Motor in stromlosem Zustand ist.
- Beachten Sie die Sicherheitshinweise in den Bedienungsanleitungen von Motor und Achse.

→ Hinweis

Um Funktionsstörungen zu vermeiden:

- Halten Sie die zulässigen Anziehdrehmomente ein (→ Abschnitt 6).
- Belassen Sie den vorhandenen Schmierfilm auf den Schrauben.
- Reinigen Sie die Wellen. Die Kupplung [1] greift nur auf trockenen und fettfreien Wellenoberflächen rutschfrei.
- Halten Sie die Ausrichtung der Kupplungsnaben ein (→ Abschnitt 5).
- Beachten Sie, dass Sie die Kombination abstützen (→ Abschnitt 7):
 - bei weit auskragenden und schweren Motoranbauten
 - bei starken Vibrationen und Schwing-/Schockbelastungen.

Nach jedem Lösen oder Verdrehen des Motors:

- Starten Sie eine Referenzfahrt der Achse.

ℹ Info

Zur Montage:

Es gibt zwei Montagevarianten (A/B) (→ Tabelle 5).

2. Teileliste

2a. Variante A: durchgehende Verschraubung

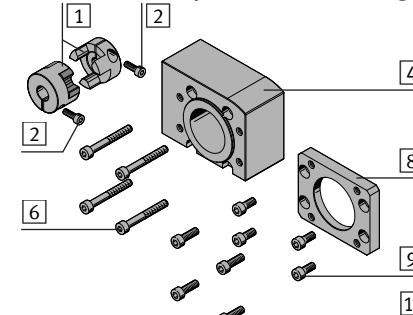
[1]	Kupplungsnabe	(2x)
[2]	Klemmschraube	(2x)
[4]	Kupplungsgehäuse	(1x)
[6]	Schraube	(4x)
[8]	Motorflansch	(1x)
[11]	Schraube	(4x)

ℹ Info

Der Bausatz enthält alle maximal erforderlichen Befestigungselemente.

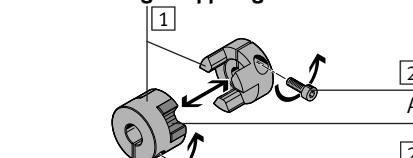
- Beachten Sie, dass bei einigen Kombinationen Befestigungselemente übrig bleiben.
- Wählen Sie die benötigten Befestigungselemente (Schrauben) entsprechend dem Bausatz (→ Tabelle 6).

2b. Variante B: separate Verschraubung

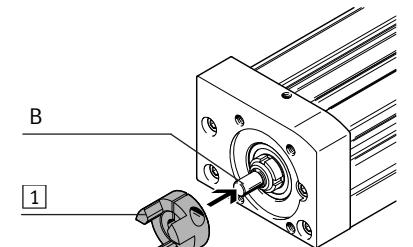


- | | | |
|------|------------------|------|
| [1] | Kupplungsnabe | (2x) |
| [2] | Klemmschraube | (2x) |
| [4] | Kupplungsgehäuse | (1x) |
| [6] | Schraube | (4x) |
| [8] | Motorflansch | (1x) |
| [9] | Schraube | (4x) |
| [11] | Schraube | (4x) |

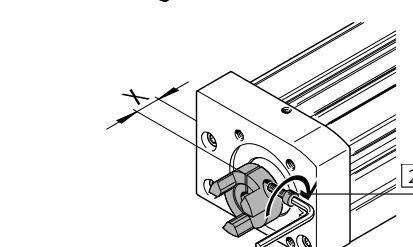
3. Vormontage Kupplung



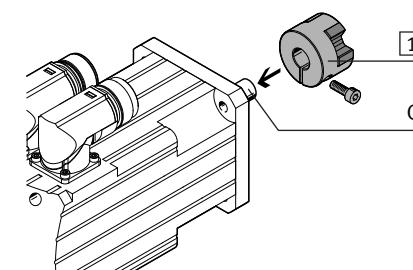
- Ziehen Sie die Kupplung auseinander und setzen Sie den Zahnkranz (A) auf eine der beiden Kupplungsnaben [1].
- Drehen Sie die Klemmschrauben [2] auf.
- Schieben Sie die Kupplungsnabe [1] mit der passenden Bohrung auf den Wellenzapfen (B) der Achse.



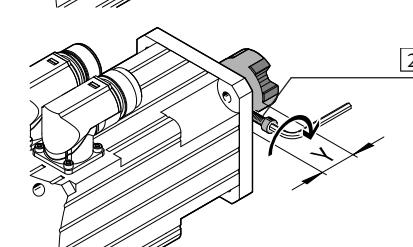
- Zur genauen Ausrichtung:
- Halten Sie den Abstand (X) ein (→ Abschnitt 5).
 - Drehen Sie die Klemmschraube [2] fest.



- Schieben Sie die Kupplungsnabe [1] mit der passenden Bohrung auf den Wellenzapfen (C) des Motors.

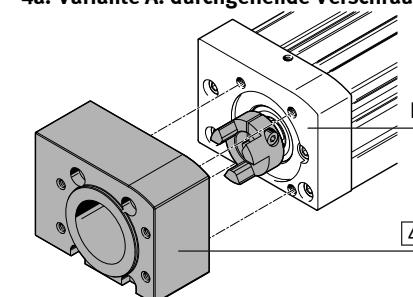


- Zur genauen Ausrichtung:
- Halten Sie den Abstand (Y) ein (→ Abschnitt 5).
 - Drehen Sie die Klemmschraube [2] fest.

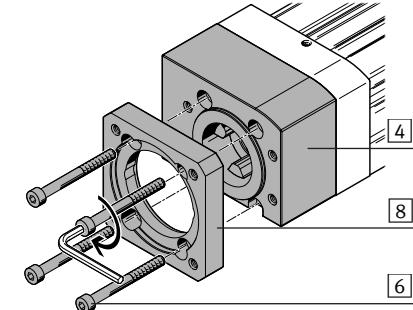


4. Montage

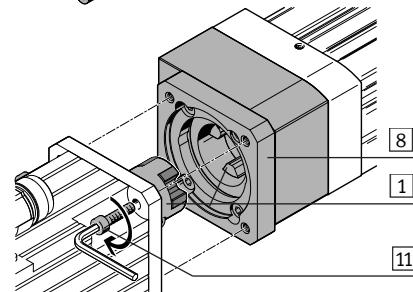
4a. Variante A: durchgehende Verschraubung



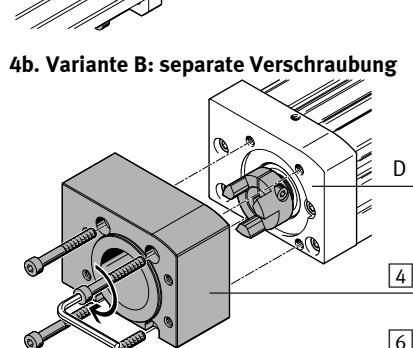
- Platzieren Sie das Kupplungsgehäuse [4] am Antriebsdeckel (D) der Achse.



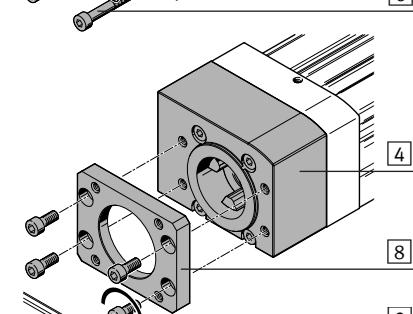
- Befestigen Sie den Motorflansch [8] und das Kupplungsgehäuse [4] an der Achse mit allen Schrauben [6].



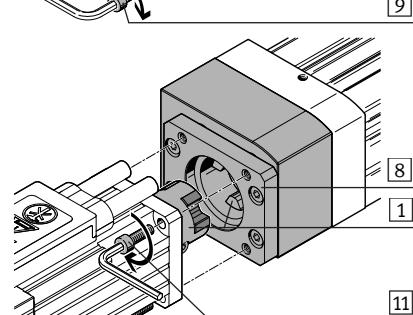
- Schieben Sie den Motor und die Achse sowie die vormontierte Kupplung zusammen. Achten Sie dabei auf die richtige Stellung der Kupplungsnaben [1] zueinander.
- Befestigen Sie den Motor am Motorflansch [8] mit allen Schrauben [11].



- Befestigen Sie das Kupplungsgehäuse [4] am Antriebsdeckel (D) der Achse mit allen Schrauben [6].



- Befestigen Sie den Motorflansch [8] am Kupplungsgehäuse [4] mit allen Schrauben [9].



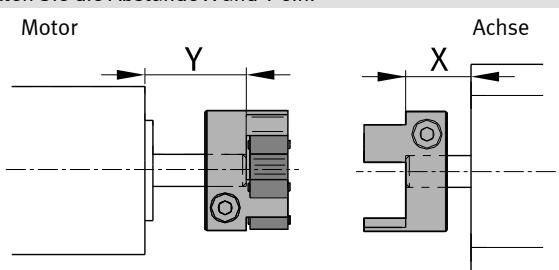
- Schieben Sie den Motor und die Achse sowie die vormontierte Kupplung zusammen. Achten Sie dabei auf die richtige Stellung der Kupplungsnaben [1] zueinander.
- Befestigen Sie den Motor am Motorflansch [8] mit allen Schrauben [11].

5. Ausrichtung Kupplungsnaben [1]

→ Hinweis

Axialkräfte, die auf die Wellen von Motor und Achse einwirken, können zu Ausfall von Encoder/Bremse oder zu erhöhtem Verschleiß der Lager führen.

- Halten Sie die Abstände X und Y ein.

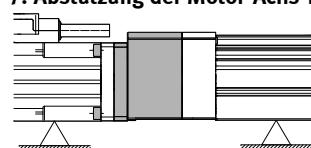


EAMM-A-	Montage-variante	Y ±0,3 [mm]	X ±0,3 [mm]
S48-55A	B	20	15,8
S48-57A			
S48-60P	A	30	
S48-70A		23	
S48-87A		26,8	
S62-70A	B	29,5	33
S62-80P		36	25
S62-87A		32,5	33
S62-100A	A	40	25
S62-140A		50	
S95-100A	B	40	27,4
S95-140A	A	50	

6. Schraubengrößen und Anziehdrehmomente M_A¹⁾

EAMM-A-	[2]	[Nm]	[6]	[Nm]	[9]	[Nm]	[11]	[Nm]
S48-55A	M4x12	4	M5x40	6	M5x12	6	M5x16	6
S48-57A			M5x55		—	—	M4x12	3
S48-60P			M5x50				M4x16	3
S48-70A			M5x55				M5x20	6
S48-87A							M6x22	10
S62-70A	M5x18	8	M6x70	10	M6x16	10	M5x20	6
S62-80P			M6x12		M6x16		M8x20	18
S62-87A							M10x35	30
S62-100A			M6x80					
S62-140A			M6x90					
S95-100A	M6x20	15	M8x75	18	M8x25	18	M8x25	18
S95-140A			M8x100		—	—	M10x30	30

7. Abstützung der Motor-Achs-Kombination



- Um Schäden zu vermeiden:
- Stützen Sie zusätzlich die Kombination verspannungsfrei ab.

8. Zulässige Motoren/Achsen

→ Hinweis

- Stellen Sie sicher, dass die Motor-Ausgangsleistung die zulässigen Werte der Achse nicht überschreitet, da bei einigen Kombinationen die Motor-Ausgangsleistung begrenzt werden muss (→ Technische Daten der Achse).

Die zum Anbau zulässigen Motoren und Achsen ergeben sich aus den Schnittstellencodes in der Typenbezeichnung des Bausatzes.

Beispiel: EAMM-A-S48-70A ist vorgesehen für:

- Achs-Schnittstelle **S48** → EGC-80...-BS-KF; EGC-HD-160...-BS
- Motor-Schnittstelle **70A** → EMMS-AS-70

Achs-Schnittstelle	Spindelachse
S48	EGC-80...-BS-KF, EGC-HD-160...-BS
S62	EGC-120...-BS-KF, EGC-HD-220...-BS
S95	EGC-185...-BS-KF

Motor-Schnittstelle	Motor
55A	EMMS-AS-55
57A	EMMS-ST-57
60P	EMME-AS-60
70A	EMMS-AS-70
80P	EMME-AS-80
87A	EMMS-ST-87
100A	EMME-AS-100, EMMS-AS-100
140A	EMMS-AS-140

¹⁾ Toleranzen für nicht tolerierte Anziehdrehmomente $M_A \pm 20\%$

FESTO

Festo AG & Co. KG

Postfach
73726 Esslingen
Germany
+49 711 347-0
www.festo.com

Axial kit EAMM-A-S48...95...A/P

1. Axial kit EAMM-A-S48...95...A/P

The kit is intended for connecting an axis to a motor in axial configuration to the driven shaft (→ section 8).

⚠ Warning

Danger of injury due to uncontrolled movements of the axis!

Before mounting or dismounting:

- Make sure that the motor is in a de-energised status.
- Observe the safety instructions in the operating instructions for the motor and axis.

→ Note

In order to avoid operational malfunctions:

- Observe the permissible tightening torque (→ section 6).
- Do not remove the existing lubricant film from the screws.
- Clean the shafts. The coupling [1] only grips without sliding on a dry and grease-free shaft.
- Maintain the alignment of the coupling hubs (→ section 5).
- Make sure that you support the combination (→ section 7):
 - if there are far-protruding and heavy motor fittings
 - in the event of severe vibrations and oscillation/shock loads.

Each time after disconnecting or twisting the motor:

- Start a homing sequence of the axis.

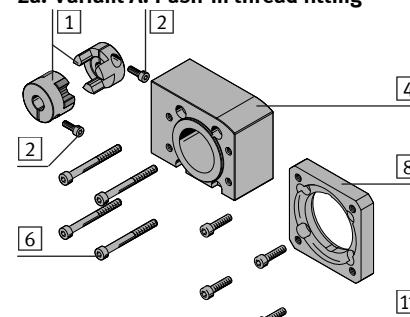
ℹ Information

When mounting:

There are two mounting variants (A/B) (→ table 5).

2. Parts list

2a. Variant A: Push-in thread fitting



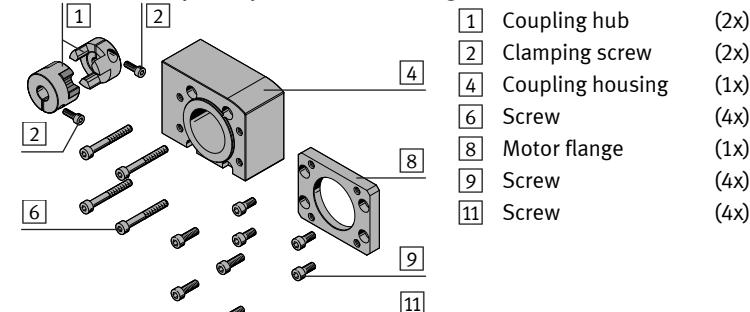
[1]	Coupling hub	(2x)
[2]	Clamping screw	(2x)
[4]	Coupling housing	(1x)
[6]	Screw	(4x)
[8]	Motor flange	(1x)
[11]	Screw	(4x)

ℹ Information

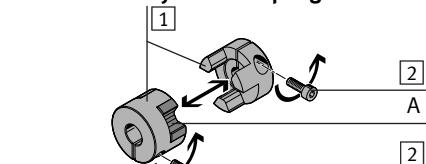
The kit contains all the mounting attachments that may be required.

- Observe that, for some combinations, mounting attachments may be left over.
- Choose the required mounting attachments (screws) corresponding to the kit (→ table 6).

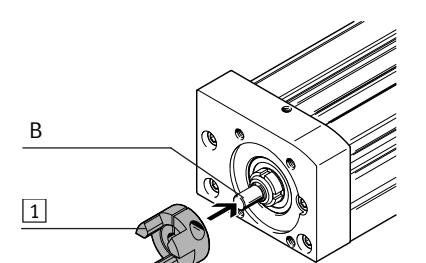
2b. Variant B: separate push-in thread fitting



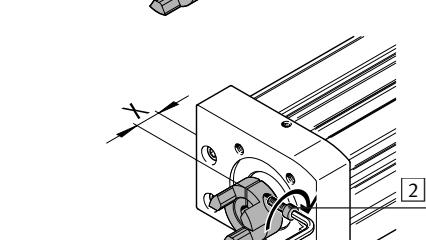
3. Preassembly of the coupling



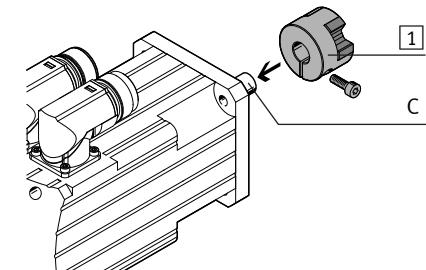
- Pull the coupling apart and place the ring gear (A) on one of the two coupling hubs [1].
- Unscrew the clamping screws [2].
- Push the coupling hub [1] with the matching hole onto the drive shaft (B) of the axis.



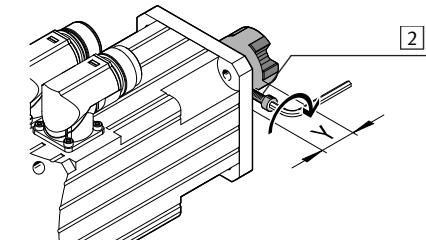
- For accurate alignment:
- Maintain the distance (X) (→ section 5).
 - Tighten the clamping screw [2].



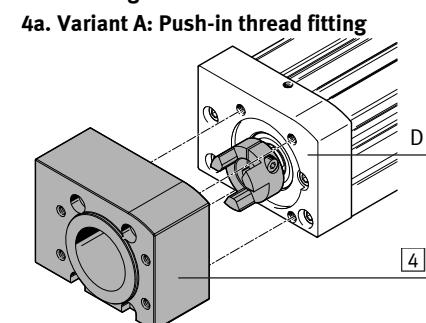
- Push the coupling hub [1] with the matching hole onto the drive shaft (C) of the motor.



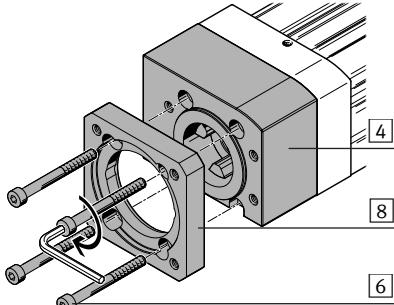
- For accurate alignment:
- Maintain the distance (Y) (→ section 5).
 - Tighten the clamping screw [2].



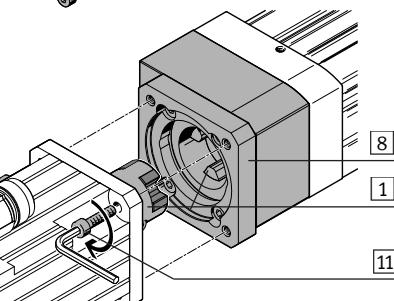
4. Mounting



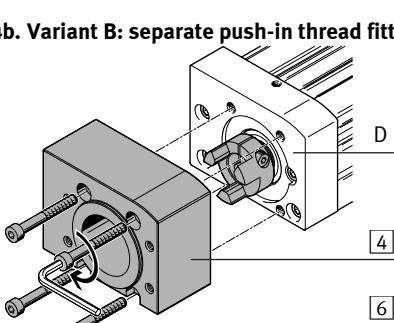
- Place the coupling housing [4] on the drive cover (D) of the axis.



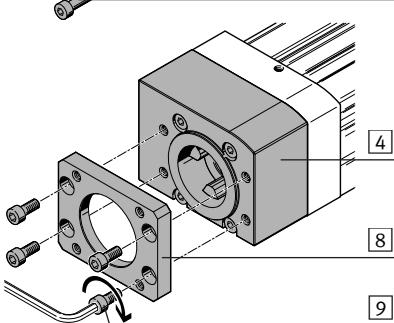
- Fasten the motor flange [8] and the coupling housing [4] to the axis with all screws [6].



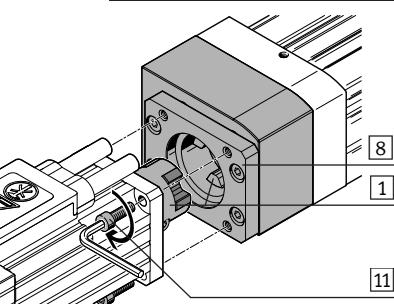
- Push the motor, the axis and the pre-assembled coupling together. When doing this, observe the correct position of the coupling hubs [1] in relation to each other.
- Secure the motor to the motor flange [8] with all screws [11].



- Fasten the coupling housing [4] to the drive cover (D) of the axis with all screws [6].



- Fasten the motor flange [8] to the coupling housing [4] with all screws [9].



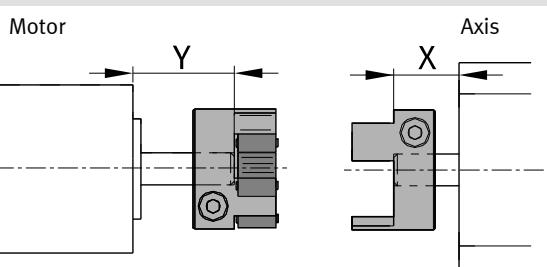
- Push the motor, the axis and the pre-assembled coupling together. When doing this, observe the correct position of the coupling hubs [1] in relation to each other.
- Secure the motor to the motor flange [8] with all screws [11].

5. Alignment of the coupling hubs [1]

→ Note

Axial forces on the shafts of motor and axis can result in failure of the encoder/brake or increased wear on the bearings.

- Maintain the distances X and Y.

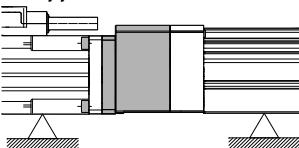


EAMM-A-	Mounting variant	Y ±0.3 [mm]	X ±0.3 [mm]
S48-55A	B	20	15.8
S48-57A			
S48-60P	A	30	
S48-70A		23	
S48-87A		26.8	
S62-70A	B	29.5	33
S62-80P		36	25
S62-87A		32.5	33
S62-100A	A	40	25
S62-140A		50	
S95-100A	B	40	27.4
S95-140A	A	50	

6. Screw sizes and tightening torques M_A¹⁾

EAMM-A-	[2]	[Nm]	[6]	[Nm]	[9]	[Nm]	[11]	[Nm]
S48-55A	M4x12	4	M5x40	6	M5x12	6	M5x16	6
S48-57A			M5x55		—	—	M4x12	3
S48-60P			M5x50				M4x16	3
S48-70A			M5x55				M5x20	6
S48-87A							M6x22	10
S62-70A	M5x18	8	M6x70	10	M6x16	10	M5x20	6
S62-80P			M6x12		—	—	M6x22	10
S62-87A			M6x16				M6x20	18
S62-100A			M6x80				M8x20	18
S62-140A			M6x90				M10x35	30
S95-100A	M6x20	15	M8x75	18	M8x25	18	M8x25	18
S95-140A			M8x100		—	—	M10x30	30

7. Support of the motor-axis combination



- To avoid damage:
- Also support the combination so it is free from tension.

8. Permissible motors/axes

→ Note

- Make sure that the motor power output does not exceed the permissible values of the axis, since the motor power output must be limited for some combinations (→ Technical data of the axis).

The motors and axes permissible for attachment are obtained via the interface code in the type designation of the kit.

Example: EAMM-A-S48-70A is intended for:

- Axis interface S48 → EGC-80-...-BS-KF; EGC-HD-160-...-BS
- Motor interface 70A → EMMS-AS-70

Axis interface	Spindle axis
S48	EGC-80-...-BS-KF, EGC-HD-160-...-BS
S62	EGC-120-...-BS-KF, EGC-HD-220-...-BS
S95	EGC-185-...-BS-KF

Motor interface	Motor
55A	EMMS-AS-55
57A	EMMS-ST-57
60P	EMME-AS-60
70A	EMMS-AS-70
80P	EMME-AS-80
87A	EMMS-ST-87
100A	EMME-AS-100, EMMS-AS-100
140A	EMMS-AS-140

¹⁾ Tolerances for non-toleranced tightening torques M_A ± 20 %