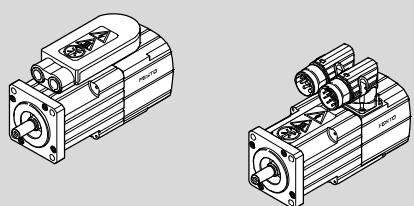


# Сервомотор EMMS-AS-55-S...



**FESTO**

Festo AG & Co. KG  
Postfach  
D-73726 Esslingen  
+49 711 347-0  
www.festo.com

Руководство по эксплуатации

8041647  
1411d  
[8041651]

Оригинал: de



EMMS-AS-55-S... ..... Русский

## → Примечание

Монтаж и ввод в эксплуатацию осуществляется только высококвалифицированным персоналом в соответствии с руководством по эксплуатации

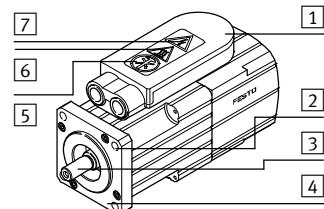
При использовании систем, имеющих значение для безопасности, требуются дополнительные меры, например, в Европе — соблюдение нормативов, перечисленных в Директиве ЕС по машинному оборудованию. Без принятия дополнительных мер, соответствующих установленным законом минимальным требованиям, изделие не будет пригодно для использования в качестве значимой для безопасности части систем управления.

- Обратите внимание на то, что с помощью фирменной таблички можно узнать об оснащении EMMS-AS. В зависимости от заказа этот мотор может иметь удерживающий тормоз (EMMS-...-TSB/TMB/RRB), а также либо энкодер (EMMS-...-TS.../TM...), либо резольвер (EMMS-...-RR...).

Электростатические контактные разряды на мотор, превышающие 3,2 кВ, могут спорадически вызывать функциональные неисправности мотора.

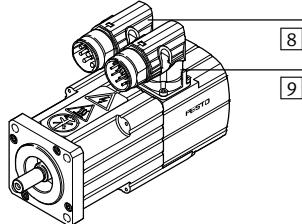
## Элементы управления и точки подсоединения

### Мотор с энкодером



- [1] Клеммная коробка со штекерами для соединительных кабелей:  
– мотор (черный)  
– температурный датчик/  
удерживающий тормоз (синий)  
(только для TSB/TMB)  
– энкодер (желтый)  
– контроллер (красный)
- [2] Отверстия для крепления
- [3] Вал
- [4] Фланец мотора
- [5] Примечание: Механические уда-  
ры недопустимы

### Мотор с резольвером



- [6] Предупреждение о горячей по-  
верхности
- [7] Предупреждение об опасном  
электрическом напряжении
- [8] Штекер для соединительного  
кабеля:  
– мотор  
– удерживающий тормоз (только  
для RRB)  
– температурный датчик
- [9] Штекер для соединительного  
кабеля:  
– резольвер

Fig. 1

## 1 Принцип действия и применение

EMMS-AS представляет собой возбуждаемый от постоянных магнитов электродинамический бесщеточный сервомотор. В зависимости от кода заказа EMMS-AS оснащен на предприятии-изготовителе энкодером или резольвером. Энкодер передает параметры мотора, сигналы частоты вращения и позиции в виде цифровых сигналов на вышестоящий контроллер.

Резольвер передает вышестоящему контроллеру аналоговый сигнал, на основании которого данный контроллер может определить информацию о частоте вращения и позиции.

Мотор следует всегда эксплуатировать в пределах его графиков характеристик.

EMMS-AS может поставляться со следующими опциями:

EMMS-AS...	Опция
...-TS/TSB	Энкодер Single Turn для контроля позиции
...-TM/TMB	Энкодер Multi Turn для контроля позиции
...-RR/RRB	Резольвер для контроля позиции
...-TSB/TMB/RRB	Удерживающий тормоз
...-S1	Класс защиты IP65 (уплотнительное кольцо вала) <sup>1)</sup>
EMGA (→ Принадлежности)	Редуктор

1) Радиальные уплотнительные кольца вала представляют собой контактные уплотнения, которые, как правило, подвергаются износу. Более подробная информация представлена на портале технической поддержки Festo (→ www.festo.com).

Fig. 2

Согласно своему назначению сервомотор EMMS-AS служит для работы привода систем позиционирования. Удерживающий тормоз EMMS-AS-...-TSB/TMB/RRB не предназначен для торможения мотора.

## 2 Транспортировка и хранение

- Обеспечьте следующие условия хранения:
  - малая длительность хранения;
  - прохладное, сухое место, с защитой от УФ-излучения и коррозии (→ Технические характеристики)

## 3 Условия применения изделия

### → Примечание

Неправильное обращение приводит к отказам в работе.

- Обеспечьте постоянное соблюдение параметров, заданных в этой главе.

- Сравните предельные значения, указанные в данном руководстве по эксплуатации, с предельными значениями в конкретном случае использования (например, значения усилия, моментов, массы, скорости, температуры). Проворачивание вала мотора с применением силы снижает функциональность дополнительно встроенного удерживающего тормоза.
- Следите за соблюдением действующих региональных предписаний, например, профсоюза или государственных ведомств.
- Используйте мотор EMMS-AS в оригинальном состоянии без самовольного внесения каких-либо изменений.
- Учитывайте условия окружающей среды в месте применения (→ Технические характеристики).

## 4 Монтаж



### Предупреждение

Открытые концы кабелей на вращающемся моторе при определенных условиях могут стать источником опасного для жизни высокого напряжения.

- Дождитесь, когда мотор сначала отсоединится от приводного механического оборудования.
- Убедитесь в том, что контроллер обеспечен.  
Отключения разрешающего сигнала контроллера недостаточно.
- Полностью выполните кабельное подключение EMMS-AS к контроллеру согласно приведенным ниже таблицам. Оконцованные кабели фирмы Festo характеризуются большой величиной сечения кабелей и экранированием линии мотора/энкодера/резольвера с заземляющими контактами с обеих сторон (→ Принадлежности).

### 4.1 Мотор с энкодером

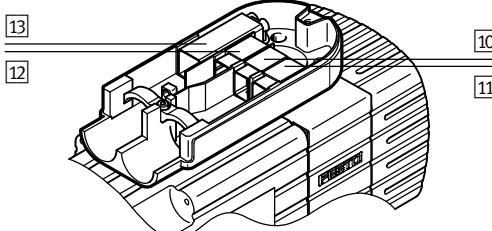


Fig. 3

Сигнальный разъем	Конт.	10 Энкодер	11 Контроллер	12 Датчик с полож. ТКС (PTC) / тормоз
	1	– SENS	DATA	Температурный датчик M <sub>T+</sub> (PTC)
	2	+ SENS	DATA/	Температурный датчик M <sub>T-</sub> (PTC)
	3	не подкл.	0 V	Удерживающий тормоз BR+ <sup>1)</sup>
	4	не подкл.	UP	Удерживающий тормоз BR- <sup>1)</sup>
	5	не подкл.	CLOCK/	не подкл.
	6	не подкл.	CLOCK	не подкл.

2) Только для моторов с удерживающим тормозом EMMS-AS-...-TSB/TMB

Fig. 4

Силовой разъем	Конт.	13 Мотор
	1	Фаза V
	2	Фаза W
	3	Фаза U
	PE	Защитное заземление

Fig. 5

## 4.2 Мотор с резольвером

Силовой разъем	Конт.	[8] Мотор, удерживающий тормоз, температурный датчик
	1	Фаза U
	PE	Защитное заземление
	3	Фаза W
	4	Фаза V
A		Температурный датчик $M_{T-}$ (PTC)
B		Температурный датчик $M_{T+}$ (PTC)
C		Удерживающий тормоз $BR+^1)$
D		Удерживающий тормоз $BR-^1)$

<sup>1)</sup> Только для моторов с удерживающим тормозом EMMS-AS-...RRB

Fig. 6

Сигнальный разъем	Конт.	[9] Резольвер	Схема подключения
	1	R1 Сигнал возбуждения +	
	2	R2 Сигнал возбуждения -	
	3	S1 Косинусоидальный сигнал +	
	4	S3 Косинусоидальный сигнал -	
	5	S2 Синусоидальный сигнал +	
	6	S4 Синусоидальный сигнал -	

Fig. 7

## 4.3 Механический монтаж

- Очистите вал мотора [3].  
Только на сухой и обезжиренной цапфе вала муфта входит в зацепление без проскальзывания.
- Сдвиньте каретку или консоль приводимого в действие механического элемента в безопасное положение.
- Соедините мотор через отверстия [2] на фланце мотора [4] с приводной механической частью. Готовые монтажные комплексы мотора для линейных приводов см. в принадлежностях Festo ( $\rightarrow$  Принадлежности).
- Закрутите крепежные винты до упора ( $\rightarrow$  Инструкции к приводу и монтажному комплекту мотора). При этом помните, что на вал мотора не действуют никакие осевые силы.

## 5 Ввод в эксплуатацию

### → Примечание

При отпускании удерживающего тормоза мотор может внезапно начать вращаться.

- Перед отпусканением удерживающего тормоза убедитесь в том, что обмотки мотора обесточены.
- Подайте ток на удерживающий тормоз. Это позволяет мотору свободно вращаться. В зависимости от типа устройства контроллер автоматически подает питание к удерживающему тормозу.
- Введите мотор в эксплуатацию вместе с контроллером согласно описанию контроллера.

## 6 Управление и эксплуатация



### Предупреждение

Прикосновение к горячим частям корпуса может стать причиной ожогов.  
• Обеспечьте, чтобы в непосредственной близости от мотора не могли оказаться люди и посторонние предметы.

## 7 Техническое обслуживание и уход



### Предупреждение

Слои пыли могут привести к возгоранию.

- Регулярно очищайте корпус мотора от пыли.

## 8 Демонтаж и ремонт



### Предупреждение

Падение нагрузок может привести к травмам.

- Убедитесь в том, что полезная нагрузка приводимой в движение механической части находится в безопасном положении (например, в нижнем конечном положении при вертикальном монтаже).

• Только после этого отсоедините EMMS-AS от механической части.

Если необходим ремонт:

- отправьте мотор в Festo.  
Ремонт в Festo предусматривает соблюдение стандартов безопасности.
- Выполните присоединение следующим образом:  
1. Сдвиньте каретку или консоль приводимого в действие механического элемента в безопасное положение.  
2. Установите EMMS-AS, сблюдая указания главы "Монтаж".

## 9 Принадлежности

### → Примечание

- Выберите соответствующие принадлежности из нашего каталога ( $\rightarrow$  [www.festo.com/catalogue](http://www.festo.com/catalogue)).

## 10 Устранение неполадок

Неполадка	Возможная причина	Способ устранения
Вал мотора не вращается	Слишком высокая нагрузка Контроллер пока не разблокирован Удерживающий тормоз активен (только для EMMS-AS-...TSB/TMB/RRB)	Уменьшить нагрузку на мотор Проверить сигнал контроллера Отпустить удерживающий тормоз
Вал мотора вращается в неверном направлении или вибрирует	Ошибка кабельного подключения Неверные параметры регулятора	Проверить и скорректировать кабельное подключение Проверить и скорректировать параметры регулятора

Fig. 8

## 11 Технические характеристики

Общие характеристики мотора	TS	TSB	TM	TMB	RR	RRB
Момент инерции на выходном валу [ $\text{кг}\cdot\text{см}^2$ ]	0,11	0,13	0,11	0,13	0,13	0,15
Вес изделия [кг]	1,30	1,42	1,30	1,42	1,20	1,32
Нагрузка на вал, радиальная [Н]	140					
Нагрузка на вал, осевая [Н]	75					
Класс изоляции согласно EN 60034-1	F					
Класс определения размеров согласно EN 60034-1	S1					
Соответствует стандарту	IEC 60034					
Степень защиты (вал мотора)	IP54 (IP65 для EMMS-AS-...S1)					
Окружающая температура [°C]	-10 ... +40				-40 ... +40	
Макс. относит. влажность воздуха [%]	90 (без конденсации)					
Обозначение CE (см. заявление о соответствии) <sup>1)</sup>						
согласно директиве ЕС по ЭМС						
согласно Директиве ЕС по низковольтному оборудованию						
Макс. длина кабеля [м]	30					
Рабочее напряжение энкодера [В пост. тока]	5 ± 5 %					
Потребление тока энкодера [mA]	≤ 160	≤ 190				
Значения позиций/U-энкодер (18 битов)	262144					
Обороты энкодера Multiturn (12 битов)	-	4096				
Входное напряжение резольвера [В]	-				4,0	
Входной ток резольвера [mA]	-				30	
Коэффициент преобразования резольвера	-				0,5:1	
Число полюсов резольвера	-				2	
Несущая частота резольвера [кГц]	-				3,4 ... 8,0	
Напряжение на тормозе (+6 ... -10%) [В]	-	24	-	24	-	24
Мощность тормоза [Вт]	-	10	-	10	-	10
Удерживающий момент тормоза [Н·м]	-	0,8	-	0,8	-	0,8

1) Устройство предназначено для использования в сфере промышленности.

В жилой зоне могут потребоваться мероприятия по устранению радиопомех.

Специальные характеристики мотора	LS	HS
Номинальное напряжение [В пост. тока]	360	565
Номинальный ток [A]	0,83	0,49
Номинальный момент [Н·м]	0,34	0,31
Номинальная частота вращения [об/мин]	7400	7600
Номинальная мощность [Вт]	261	246
Пиковый ток [A]	4,3	2,7
Пиковый крутящий момент [Н·м]	1,65	1,62
Макс. частота вращения [об/мин]	9800	9840
Постоянная мотора [Н·м/А]	0,406	0,635
Сопротивление обмотки (25 °C) [Ом]	20,9	56,9
Индуктивность обмотки (1 кГц) [мГн]	15,6	38,1

## Информация о сертификации UL

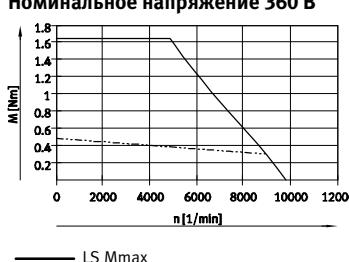
Код категории изделия	PRH22 (США) или PRH28 (Канада)
Номер сертификата	E342973
Соблюдаемые стандарты	UL 1004, C22.2 № 100-92
Знак технического контроля UL	

Fig. 9

## 12 Графики характеристик

Типовые графики характеристик мотора для номинального напряжения и идеализированного контроллера.

### Номинальное напряжение 360 В



— LS Mmax  
- - - LS Mnenn



— HS Mmax  
- - - HS Mnenn

Fig. 10