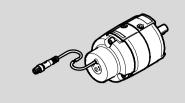
SRBS-...-Q1, SRBS-...-Q12 Датчик положения



FESTO

Festo AG & Co. KG

Ruiter Straße 82 73734 Esslingen Германия +49 711 347-0 www.festo.com

Инструкция | Управление Перевод оригинального руководства по эксплуатации

8103386 2018-11a [8103392]







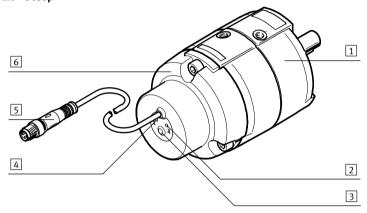
Industrial Control Equipment 2MD1



🚺 Вся имеющаяся документация по продуктам 🗲 www.festo.com/pk

1 Описание изделия

1.1 Обзор



- 1 Поворотный привод
- 2 Светодиод 2
- 3 Клавиша управления
- 4 Светодиод 1
- 5 Соединительный кабель со штекером М8, поворотным
- 6 Корпус датчика положения

Fig. 1

1.2 Параметры

Параметр	Тип	Описание
Тип	SRBS	Датчик положения
Назначение	-Q1	Для привода Festo DSM
	-Q12	Для привода Festo DSM и DRVS
Типоразмер	-6, -8, -10, -12, -16, -25, -32, -40	
Индикация	-E	Светодиодная индикация
Диапазон измерений	270	0 270°
Принцип действия датчика	-EP	Бесконтактный, программируемая функция переключения
Номинальное рабочее напряжение	-1	24 В пост. тока
Электрический выход	-S	PNP или NPN
Электрическое подключение	-M8	Штекер М8

Fig. 2

2 Принцип действия и применение

Монтажный комплект датчика SRBS, состоящий из датчика положения и держателя магнита, предназначен для бесконтактной регистрации позиции вала поворотных приводов. Подходят для использования с приводами Festo DRVS и DSM.

Держатель магнита крепится на приводной вал поворотного привода. Датчик положения регистрирует магнитное поле магнита и непрерывно снимает показания перемещения вала в диапазоне поворота привода.

В качестве выходного сигнала выдаются 2 двоичные точки переключения. Можно свободно выбирать точки переключения в диапазоне регистрации (диапазоне поворота привода) и задавать их настройки с помощью функции обучения (Teach).

3 Условия применения изделия

- Используйте изделие только в оригинальном состоянии и без внесения каких-либо самовольных изменений.
- Используйте монтажный комплект датчика только на предусмотренных для этого приводах (→ www.festo.com/catalogue).
- Не допускайте наличия магнитных тел вблизи устройства. Они могут повлиять на функционирование (рабочие характеристики) датчика.
- Устройство предназначено для использования в промышленных зонах. В жилой зоне могут потребоваться мероприятия по устранению радиопомех.
- Максимально допустимая длина сигнального провода: 30 м.
- Удалите элементы транспортной упаковки. Упаковка пригодна для утилизации по виду материала.

Область применения и разрешения

В связи с наличием знака UL на изделии дополнительно действует информация данного раздела в отношении соблюдения условий сертификации Underwriters Laboratories Inc. (UL) для США и Канады. Соблюдайте нижеприведенные указания UL на английском языке:

UL approval information		
Product category code	NRKH, NRKH7	
File number	E232949	
UL mark	C (UL) US LISTED	
Considered standards	UL 60947-1 and 60947-5-2, C22.2 No. 14.	

Fig. 3

Only for connection to a NEC/CEC Class 2 supply.

Raccorder Uniquement a un circuit de NEC/CEC Classe 2.

Electrical and environmental ratings		
Input voltage	Max. 30 V DC, Class 2	
Max. input current	120 mA / max. 3.6 W	
Transistor output	max. 50 mA G.P.	
Maximum Ambient Temperature	70 °C / 158 °F	
Enclosure Type Rating	Type 1	

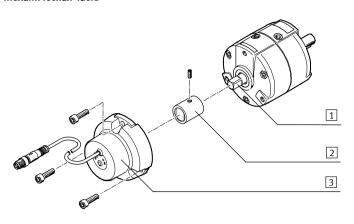
Fig. 4

4 Монтаж



Монтаж должен проводиться только квалифицированным персоналом, согласно данному руководству по эксплуатации.

4.1 Механическая часть



- Приводной вал поворотного привода
- Держатель магнитаЛатчик положения

Fig. 5

- 1. Установите держатель магнита на приводной вал (четырехгранник) поворотного привода так, чтобы крепежный винт действовал на одну из ровных поверхностей четырехгранника (без кромки).
- 2. Задвиньте держатель магнита до упора на приводной вал, чтобы не допустить проскальзывания держателя магнита на корпусе датчика положения.
- 3. Затяните крепежный винт на держателе магнита.
 - Макс. момент затяжки → Fig. 6
 - Инструмент: ключ для винтов с внутренним шестигранником (размер ключа 2,0 мм)
- 4. Установите датчик положения с геометрическим замыканием на привод и зафиксируйте прилагающимися крепежными винтами.
 - Макс. момент затяжки → Fig. 6

SRBS		6	8	10	12	16	25	32	40
Макс. момент затяжки датчика	[H·м]	0,3	0,6	1,	0	2,0	3,0	4,	0
Макс. момент затяжки держателя магнита	[Н-м]	1,2							

4.2 Электрическая часть

→ Примечание

Fig. 6

Для электропитания следует использовать только цепи защитного сверхнизкого напряжения (PELV) согласно IEC/EN 60204-1. Применяйте только такие источники тока, которые обеспечивают надежную электроизоляцию сети согласно IEC/EN 60204-1. Также должны соблюдаться общие требования к электрическим цепям защитного сверхнизкого напряжения (PELV) в соответствии с IEC/EN 60204-1.

Принципиальная схема и назначение контактов

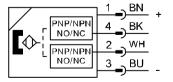


Fig. 7

Кон- такт		Цвета жил ¹⁾	Штекер ²⁾
1	Рабочее напряжение +24 В пост. тока	Коричневый (BN)	М8х1, 4-полюсный
2	Коммутационный (дискретный) выход 2	Белый (WH)	1
3	0 B	Голубой (BU)	(++) ²
4	Коммутационный (дискретный) выход 1	Черный (ВК)	3

- 1) При использовании соединительного кабеля с открытым концом.
- Момент затяжки для накидной гайки на штекере составляет макс. 0,3 Н·м.

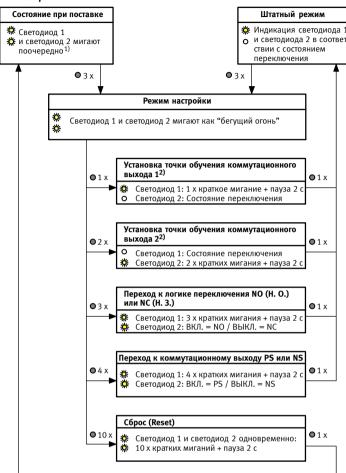
Fig. 8

5 Ввод в эксплуатацию и работа



Ввод в эксплуатацию должен проводиться только квалифицированным персоналом, согласно данному руководству по эксплуатации. Ввод в эксплуатацию возможен только при наличии магнита (→ Раздел 4.1).

5.1 Обзор



- 1 х = Нажать клавишу управления (например: 1 раз)
- 1) Для аппаратных ошибок: режим мигания в случае ошибки 🗲 Глава 7
- Прерывание обучения (программирования): удержание клавиши управления нажатой мин. 3 с или предел времени > 30 с

Fig. 9

5.2 Первый ввод в эксплуатацию

Требуемое условие: Наличие магнита и смонтированный датчик положения.

- 1. Включите рабочее напряжение.
 - → Светодиоды мигают поочередно: датчик готов к эксплуатации с заводскими настройками.
- → Светодиоды мигают одновременно и быстро: магнит отсутствует, ввод невозможен.
- → Светодиоды мигают поочередно и быстро: случай ошибки (→ Глава 7).
- 2. Настройте точку переключения (→ Раздел 5.3)

Параметры	Заводская настройка
Точка переключения коммутационного выхода 1	не задана
Точка переключения коммутационного выхода 2	не задана
Логика переключения	NO
Коммутационный (дискретный) выход	PS

Fig. 10

5.3 Настройка точки переключения

Значение программирования (обучения) находится в середине хода переключения. Для пути переключения и гистерезиса указаны фиксированные значения.

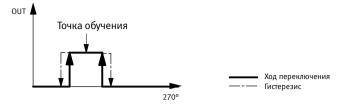


Fig. 11

Требуемое условие: Светодиоды мигают поочередно (состояние при поставке) или указывают на текущее состояние переключения.

Установка точки переключения для коммутационного выхода 1:

- 1. Настройте позицию опроса на поворотном приводе.
- 2. Нажмите клавишу управления 3 раза.
 - → Светодиоды мигают как "бегущий огонь" (режим настройки)
- 3. Нажмите клавишу управления 1 раз.
 - → Светодиод 1 мигает (1 раз, затем пауза 2 с).
- 4. Нажмите клавишу управления 1 раз.
 - → Точка переключения установлена.
 - → Переход в режим эксплуатации (штатный режим).

Установка точки переключения для коммутационного выхода 2:

- 1. Настройте позицию опроса на поворотном приводе.
- 2. Нажмите клавишу управления 3 раза.
 - → Светодиоды мигают как "бегущий огонь" (режим настройки)
- 3. Нажмите клавишу управления 2 раза.
 - → Светодиод 2 мигает (2 раза, затем пауза 2 с).
- 4. Нажмите клавишу управления 1 раз.
 - → Точка переключения установлена.
 - Переход в режим эксплуатации (штатный режим).



Другие настройки (переход логики переключения (NO, NC) и коммутационный выход (PS, NS), возврат (сброс) в состояние на момент поставки) → Fig. 9.

Эти настройки постоянно действуют на обоих коммутационных выходах.

5.4 Светодиодная индикация в штатном режиме

Светодиоды мигают поочередно	Состояние при поставке
	Условие: Датчик и держатель магнита правильно смонтированы
Светодиоды мигают как	Режим настройки
"бегущий огонь"	Индикаторы состояния в режиме настройки → Fig. 9
Светодиод 1 горит	Коммутационный выход 1 активен
Светодиод 2 горит	Коммутационный выход 2 активен

Fig. 12

Демонтаж

- 1. Отключите рабочее напряжение.
- 2. Разомкните соединения с устройством.
- 3. Выкрутите крепежные винты.

Светодиодная индикация	Возможная причина	Способ устранения
Нет индикации	Электропитание неисправно	Обеспечить электропитание
	Соединительный кабель неисправен	Заменить соединительный кабель
	Датчик неисправен	Заменить устройство
Светодиоды мигают одновременно и быстро	Магнит отсутствует, ввод невозможен	Правильно установить магнит (→ Глава 4)
Светодиоды мигают поочередно и быстро	Ошибка памяти при задании настроек методом обучения	 Квитировать ошибку (нажать клавишу управления 1 раз) Переход назад в режим настройки Вернуть датчик в состояние на момент поставки (→ Fig. 9)
	Слишком высокая температура	Проверить окружающую температуру Проверить выходной ток
	Пониженное напряжение	Проверить рабочее напряжение
	Аппаратная ошибка	Заменить устройство

Fig. 13

Общая информация		
Разрешение		RCM, c UL us - Listed (OL)
Знак СЕ		Согласно Директиве ЕС по ЭМС
Примечание по материалам		соответствие Директиве RoHS об огра- ничении использования опасных ве- ществ, отсутствие галогена в материала
Датчики		
Диапазон регистрации (зависит от типа)	[°]	>270
Интервал считывания, тип.	[MC]	3
Коммутационный (дискретный) выход		2 x PNP или 2 x NPN, с возможностью переключения
Точность повторения точки переключения	[°]	≤ 1
Гистерезис	[°]	1
Коммутационный (дискретный) выход		
Время включения	[MC]	< 4
Время выключения	[MC]	< 4
Макс. частота переключения	[Гц]	125
Макс. выходной ток ¹⁾	[MA]	50
Макс. коммутируемая мощность пост. тока ¹⁾	[Вт]	1,5
Падение напряжения	[B]	<1
Электронное оборудование		
Диапазон рабочего напряжения пост. тока	[B]	10 30
Ток удержания	[MA]	≤ 20
Защита от короткого замыкания		да
Способность выдерживать перегрузку		имеется
Задержка готовности	[MC]	< 100
Электромеханическое оборудование		
Электрическое подключение		кабель со штекером М8, 4-полюсный
Длина кабеля	[M]	0,3
Номинальное сечение проводника	[мм ²]	0,1
Механическое оборудование		
Монтажное положение		любое
Материал корпуса		армированный полиамид, полиэстер, никелированная латунь
Загрязнение окружающей среды / выбрось	ı	
Окружающая температура	[°C]	-20 +70
Степень защиты		IP65 / IP68

1) Показатели на коммутационный выход

Fig. 14